

Документ подписан простой электронной подписью
 Информация о владельце:
 ФИО: Соловьев Дмитрий Александрович
 Должность: ректор ФГБОУ ВО Вавиловский университет
 Дата подписания: 25.11.2023 18:50:15
 Уникальный программный ключ:
 528682d78e671e566ab07f01fe1ba2172f735a12

Сведения

о научно-педагогическом работнике, осуществляющем общее руководство научным содержанием программы магистратуры
09.04.03 Прикладная информатика,
направленность (профиль) – Проектирование информационных систем

Руководитель – **Ключиков Аркадий Викторович**

Условия привлечения (по основному месту работы, на условиях внутреннего / внешнего совместительства; на условиях договора гражданско-правового характера)	Ученая степень, (в том числе ученая степень, присвоенная за рубежом и признаваемая в Российской Федерации)	Тематика самостоятельного научно-исследовательского (творческого) проекта (участие в осуществлении таких проектов) по направлению подготовки, а также наименование и реквизиты документа, подтверждающие его закрепление	Публикации (название статьи, монографии и т.п.; наименование журнала/издания, год публикации) в:		Апробация результатов научно-исследовательской (творческой) деятельности на национальных и международных конференциях (название, статус, город и год проведения конференции, тема доклада)
			ведущих отечественных рецензируемых научных журналах и изданиях	зарубежных рецензируемых научных журналах и изданиях	
2023 год					
По основному месту работы	Кандидат технических наук	1. Объемный дисплей с использованием параллаксных барьеров и проекционной пирамиды Договор № 31ГССС15-Л/78927 от 04.08.2022 (окончание работ 04.08.2023). <i>Научный руководитель</i> 2. Программный пакет для проектирования систем имитационного моделирования мобильных роботов	1. Чельшева, Д. А. Генерация сюжетной составляющей для настольной ролевой игры / Д. А. Чельшева, А. В. Ключиков // Программные системы: теория и приложения. – 2023. – Т. 14, № 4(59). – С. 123-140. – DOI 10.25209/2079-3316-2023-14-4-123-140. 2. Simulation Modeling of Mobile Robotic Complexes Tool Analysis According to Physical Laws (a Review) / M. S. Kuprin, I.A. Osipov,	1. Simulation Modeling of Mobile Robotic Complexes Tool Analysis According to Physical Laws (a Review) / M. S. Kuprin, I. A. Osipov, A. V. Klyuchikov, N. E. Samokhin // Mechatronics, Automation, Control. – 2023. – Vol. 24, No. 3. – P. 152-157. – DOI 10.17587/mau.24.152-157. 2. Kuprin, M., Osipov, I., Klyuchikov, A., Samokhin, N. (2023). Software Package for Simulation Modeling of Mobile	1. XXXVI Международная научная конференция «Математические методы в технике и технологиях – ММТТ-36» (Н. Новгород 2023). Тема доклада: «Разработка программных модулей имитации колес илона и омниколес в мобильных роботах». 2. XXXVI Международная научно-техническая конференция имени В.В.

		Договор № 853ГССС15-L/81893 от 12.12.2022 (окончание работ 12.12.2023). <i>Научный руководитель</i> 3. Учебный курс для программного пакета имитационного моделирования мобильных роботов в VR Договор № 1524ГССС15-L/88179 от 07.09.2023 <i>Научный руководитель</i> 4. Разработка сервиса генерации сюжетной составляющей для настольных ролевых игр с применением средств искусственного интеллекта Договор № 1606ГССС15-L/88702 от 12.09.2023. 5. Мобильный автономный робот уборщик зернохранилища Договор № 1496ГССС15-L/88180 от 07.09.2023. <i>Научный руководитель</i>	A. V. Klyuchikov, N. E. Samokhin // Mechatronics, Automation, Control. – 2023. – Vol. 24, No. 3. – P. 152-157. – DOI 10.17587/mau.24.152-157.	Robots. In: Kravets, A.G., Bolshakov, A.A., Shcherbakov, M.V. (eds) Cyber-Physical Systems Engineering and Control. Studies in Systems, Decision and Control, vol 477. Springer, Cham. https://doi.org/10.1007/978-3-031-33159-6_8	Михайлова (Саратов, 2023). Тема доклада: «Имитационное моделирование сельскохозяйственной техники» 3. Международная научно-практическая конференция «Проблемы и перспективы цифровизации агропромышленного комплекса» (Саратов, 2023). Тема доклада: «Разработка алгоритма работы приложения виртуального тренажера для образования» Тема доклада: «Разработка аппаратной части промышленного робота уборщика зернохранилищ» Тема доклада: «Применение технологий виртуальной реальности в имитационном моделировании мобильных роботов» 5. XIV Национальная научно-практическая конференция с международным участием (Саратов, 2023). Тема доклада: «Сравнение энергозатрат этапов водоподачи и водораспределения процесса орошения». 7. VII Международная научно-практическая конференция, посвященная 110-летию
--	--	--	--	---	---

					Вавиловского университета (Саратов, 2023). Тема доклада: «Цифровые платформы для сельского хозяйства»
2024 год					
По основному месту работы	Кандидат технических наук	1. Учебный курс для программного пакета имитационного моделирования мобильных роботов в VR Договор № 1524ГССС15-L/88179 от 07.09.2023 (окончание работ 07.09.2024) <i>Научный руководитель</i> 2. Разработка сервиса генерации сюжетной составляющей для настольных ролевых игр с применением средств искусственного интеллекта Договор № 1606ГССС15-L/88702 от 12.09.2023 (окончание работ 12.09.2024) <i>Научный руководитель</i> 3. Мобильный автономный робот уборщик зернохранилища Договор № 1496ГССС15-L/88180 от 07.09.2023 (окончание работ 07.09.2024) <i>Научный руководитель</i>		1. Y. V. Lyuchev, A. V. Klyuchikov and S. V. Pchelintseva, "Mathematical Model of Industrial Manipulator Control Algorithms," 2024 International Conference on Actual Problems of Electron Devices Engineering (APEDE), Saratov, Russian Federation, 2024, pp. 177-179, doi: 10.1109/APEDE59883.2024.10715810	1. 16-я Международная научно-техническая конференция «Актуальные проблемы электронного приборостроения» (АПЭП-2024) (Саратов, 2024). Тема доклада: «Математическая модель алгоритмов управления промышленным манипулятором». 2. Международная научная казанская мультikonференция (Казань, 2024). Тема доклада: «Метод расчета крутящих моментов в суставах ноги человека для подбора приводов экзоскелета».
2025 год					
По основному месту работы	Кандидат технических наук	1. Мобильный робот опрыскиватель зернохранилищ. Договор № 1170ГССС27/10903 6 от 21.10.2025.	1. Лючев, Я. В. Имитационное моделирование манипуляторов для решения задач планирования траекторий / Я. В. Лючев,		1. II Международная научно-практическая конференция студентов, аспирантов, молодых учёных,

		<i>Научный руководитель</i> 2. Контроль веса и размера рыбы в УЗВ с применением машинного зрения. Договор № 1912ГССС27/107107 от 12.11.2025. <i>Научный руководитель</i> 3. Среда имитационного моделирование промышленных манипуляторов. Договор № 1320ГССС27/107377 от 24.10.2025 <i>Научный руководитель</i> 4. AgroGPT - ИИ агент для агронома. Договор № 1288ГССС27/108149 от 23.10.2025. <i>Научный руководитель</i>	А. В. Ключиков, С. В. Пчелинцева // Известия высших учебных заведений. Машиностроение. – 2025. – № 2(779). – С. 31-40. 2. Разработка алгоритма приложения для экспресс-оценки здоровья крупного рогатого скота в животноводческих хозяйствах / М. Р. Цагарейшвили, И. И. Калужный, А. В. Ключиков [и др.] // Известия Оренбургского государственного аграрного университета. – 2025. – № 1(111). – С. 142-147. – DOI 10.37670/2073-0853-2025-111-1-142-147. 3. Шапошникова, Т. Л. Актуальные аспекты проведения экспертизы закупочной и отчетной документации в сфере образования / Т. Л. Шапошникова, М. В. Киселев, А. В. Ключиков // Гуманитарные, социально-экономические и общественные науки. – 2025. – № 4. – С. 253-259. – DOI 10.24412/2220-2404-2025-4-33. 4. VR-тренажер для обучения медицинских работников по специальности «Терапия» / А. В. Ключиков, М. С. Куприн, Д. А. Феоктистов, К. С. Михайлов // Моделирование, оптимизация и информационные технологии. – 2025. – Т. 13, № 2(49). – DOI 10.26102/2310-6018/2025.49.2.027.	преподавателей (Ульяновск, 2025). Тема доклада: «Геоинформационный анализ распределения населения на территории г.о. Саратов»
--	--	--	--	---

			5. Ключиков, А. В. Имитационные модули энкодеров и электрических двигателей при проектировании робототехнических систем / А.В. Ключиков, М. С. Куприн // Робототехника и техническая кибернетика. – 2025. – Т. 13, № 1. – С. 50-56. 6. Характеристика древесной растительности лесного биогеоценоза с применением искусственного интеллекта на основе данных дистанционного зондирования / А. В. Косарев, И.В. Сергеева, А. В. Ключиков [и др.] // Геосистемы переходных зон. – 2025. – Т. 9, № 3. – С. 286-298. – DOI 10.30730/gtrz.2025.9.3.286-298.		
--	--	--	--	--	--



Проректор по учебной работе

дата составления
М.П.

20.11.2025

С.А. Макаров